

Navilock NL-8022MU USB 2.0 Multi GNSS přijímač u-blox 8 4,5 m

Popis

USB 2.0 Multi GNSS přijímač na základě chipsetu u-blox 8 má zabudovanou anténu pro vysokou citlivost. Tento GNSS přijímač můžete použít s notebookem a vhodným softwarem pro navigaci. Přijímač NL-8022MU GNSS je speciálně designovaný pro instalaci na bílé prostředí (loď, kempingové auto, autobus atd.) Vzhledem k jeho konstrukci je přijímač nenápadný a zapadá do konceptu vozidla.



4,5 m

Číslo produktu 62532

EAN: 4043619625321

Země původu: Taiwan,
Republic of China

Balení: Kartonová krabice

Technické detaily

- Konektor: USB 2.0 Typ-A samec
- Chipset: u-blox 8 UBX-M8030-KT
- Frekvence:
 - GPS: L1, 1575,4200 MHz
 - GLONASS: L1, 1602 (k x 0,5625) MHz
 - BEIDOU COMPASS: B1, 1561,0980 MHz
 - GALILEO: E1, 1575,4200 MHz
 - QZSS: L1, 1575,4200 MHz
- Přijímá signály až ze 72 satelitů najednou
- Podporuje AssistNow online / offline, SBAS (WAAS, EGNOS, QZSS a MSAS)
- Podporuje NMEA 0183 protokoly: GGA, GSA, GSV, RMC, VTG
- Auto přenosová rychlost až do 115200 bps
- Rychlost aktualizace:
 - single GNSS: 18 Hz (např. GPS solo)
 - multi GNSS: 10 Hz (např. GPS+GLONASS)
- Citlivost max. -167 dBm
- IPX7 třída ochrany
- Provozní teplota: -20 °C ~ 60 °C
- Napájení: 5 V DC
- Spotřeba proudu: max. 45 mA
- Studený start během cca. 26 sekund
- Hot start během cca. 1 sekundy
- Přesnost polohování: 2,5 m CEP (Circular Error Probable – Kružnice stejné

- pravděpodobnosti) a 2 m CEP se SBAS
- Délka kabelu cca: 4,5 m
 - Rozměry (Ø x V bez závitu): ca. 62 mm x 21 mm

Microsoft sensor a lokalita Platformy ([Website](#))

- Zisk z aplikací systému Windows (např. počasí, mapy, atd.)
- Podporující GNSS lokaci platformy API (32 bit)

Systemové požadavky

- Windows Vista/7/8/8.1/10, Linux Kernel 2.6
- PC nebo notebook s volným USB Typ-A portem
- Pro zařízení s funkcí OTG a volitelným OTG adaptérem: Windows 10

Obsah balení

- USB 2.0 přijímač
- Montážní materiál: Matice a podložka z nerezové oceli
- Navilock CD včetně ovladačů a uživatelského manuálu

Příslušenství

